(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-16166

(43)公開日 平成11年(1999)1月22日

(51) Int.Cl. ⁶	識別記号	F I	
G11B	7/00	G11B 7/00	K

審査請求 未請求 請求項の数13 OL (全 12 頁)

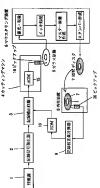
		And THE PROPERTY.	Name instruction of the in sty
(21)出願番号	特顯平9-167077	(71)出順人	000002185
			ソニー株式会社
(22)出顧日	平成9年(1997)6月24日		東京都品川区北品川6丁目7番35号
		(72)発明者	石本 努
			東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ
			一株式会社内
		(72)発明者	新井 雅之
			東京都晶川区北晶川6丁目7番35号 ソニ
			一株式会社内
		(74)代理人	弁理士 稲本 義雄

(54) 【発明の名称】 データ記録方法およびデータ記録装置、伝送媒体、並びに、データ記録媒体

(57)【要約】

【課題】 RPRディスクにおいて、より高密度な記録 を可能にする。

「解挟手段」 情報源 1が発生するデータをガラス原発 ちに記録し、これを基に、RPRディスク7を作成する。作成されたRPRディスク7を実際に再生し、記録 補正 量計算器 りにおいて、まず符号間干渉が質出され、データを用いる。さらに用いるデータは、 解決するトラック上にある解状 さらと20ロエッジと、 解決するトラック上にある降する少なくとも2つのエッジの影響を考慮されている。 算出された符号間干渉に対応するプリエンンテシス補正 量を算出し、その算出訴果をROM10に記憶する。 RM10にお送された補正のデータは、 密線補正回路 3内にある補正値用テーブルに記録される。 記録補正回路 31は、 常報源1からの記録データを、 算出された補正 最に対応して処理し、 下あッチェングを行う。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ピットのエッジの位置を、記録するデー タに対応して第1の幅でステップ状に変化させる第1の 変化ステップと、

前記第1の変化ステップで規定されるエッジ位置を、前 記ピットの存在する第1のトラック、および前記第1の トラックに隣接する第2のトラックに存在するピットの エッジに、同時に再生ピームスポットが通過した場合 に、他のエッジ位置に起因する符号問干渉が最小となる 位置に、前記第1の幅はり小さい第2の幅でステップ状 に変化させる第2の変化ステップとを備えることを特徴 ナオるデールが最か法。

【請求項2】 前記第2の幅の前記エッジの位置の変化 は、前記第1のトラックの前後に隣接する少なくとも2 つのエッジの位置、および前記第2のトラック上の隣接 する2つのエッジの位置を考慮して行われることを特徴 トする諸項項1に記載のデール影像方法.

【請求項3】 前記第1および第2の変化ステップで変 化された位置のエッジを有するピットを記録媒体に記録 する記録ステップと、

前記記録媒体から、そこに記録されているデータを再生 する再生ステップと、

前記再生ステップで再生した前記データの符号間干渉を 算出する第1の算出ステップと、

前記符号間干渉を小さくする前記エッジの第2の幅の補 正量を算出する第2の算出ステップとをさらに備え、 前記記録ステップでは、前記第2の算出ステップで算出

された前記補正量を用いて、前記データを記録媒体にさ らに記録することを特徴とする請求項1に記載のデータ 記録方法。

【請求項4】 前記第1のトラックの前記補正量は、前 記第2のトラックの前記補正量に基づいて算出されるこ とを特徴とする請求項3に記載のデータ記録方法。

【請求項5】 第1番目のトラックの前記補正量の算出 のために、前記第2のトラックにはダミーのピットが記 鉄されていることを特徴とする請求項4に記載のデータ 計級方法。

【請求項6】 前記補正量の算出は、衛化式によって行われることを特徴とする請求項4に記載のデータ記録方法。

【請求項7】 前記再生ステップで再生した前記データ の算出された符号間干渉量が、予め設定してある所定の 基準値よりも小さくなるまで、前記記録ステップ乃至第 2の算出ステップの処理を繰り返すことを特徴とする請 求項3に記載のデータ記録方法。

【請求項8】 少なくとも1回目の前記補正量は、演算 された符号間干渉を充分抑制する値より、小さい値に設 定することを特徴とする請求項3に記載のデータ記録方 法.

【請求項9】 前記記録ステップでは、第1回目におい

ては、前記第1のトラックと第2のトラックのビットの エッジの位置のすべての組み合わせパターンを規定する 学習データを前記記録媒体に記録することを特徴とする 請求項3に記載のデータ記録方法。

【請求項10】 前記符号間干渉の第出は、1つの前記 組み合わせパターンに対して複数回行い、得られたデー 夕から不必要なデータを除去し、除去されたデータの平 均値を前記符号間干渉の値として使用することを特徴と する請求項9に記載のデータ記録が差。

【請求項11】 ピットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第1の幅でステップ状に変化させる第1の変化手段と、

前記第1の変化手段により規定されるエッジ位置を、前記ピットの存在する第1のトラックにおよび前記第1のトラックに存在するで、 トラックに隣接する第2のトラックに存在するビットのエッジに、同時に再生ビームスボットが通過した場合に、他のエッジ位置に起因する符号間干渉が最小となる位置に、前記第1の幅はより小さい第2の幅でステップ状に変化させる第2の変化手段とを備えることを特徴とするデータ配建基値。

【請求項12】 ピットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第1の幅でステップ状に変化させる第1の変化ステップと、

前配第1の変化ステップで規定されるエッジ位置を、前 配ピットの存在する第1のトラック、および前配第1の トラックに隣接する第2のトラックに存在するピットの エッジに、同時に再生ピームスポットが通過た場合 に、他のエッジ位置に起因する符号間干渉が最小となる 位置に、前記第1の幅はりりたい第2の幅でステップ状 に変化させる第2の変化ステップとを備えるコンピュー タブログラムを伝送することを特徴とする元送媒体。

【請求項13】 ピットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第1の幅でステップ状に変化させるとと もに

前記第1の幅で規定されるエッジ位置を、前記ビットの 存在する第1のトラック、および前記第1のトラックに 解接する第2のトラックに存在するピットのエッジに、 同時に再生ビームスポットが迅適した場合に、他のエッ ジ位置に起因する符号間干渉が最小となる位置に、前記 第1の幅より小さい第2の幅でステップ状に変化させる ことによりデータが記録されていることを特徴とするデ ータ記録鍵体、

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】 未発明はデーク記録を注結およ びデータ記録装置、伝送媒体、並びにデーク記憶媒体に おいて、特に、RPRディスクにおいてピントのエッジ 位置を、補正できるようにすることにより、例えば光デ ィスクにデータを高密度に記録することができるように したデーク遊費が注ましてデータ記録装置、位送媒体、 並びにデータ記憶媒体に関する。

[0002]

【従来の核析】本出版人は、ピットのエッジの位置を、記録する情報に対応してステップ状に変化させることは、別、データを記録することを、例えば特明や8-171724号などとして先に提案した(以下、この方式をSCIPER (結構) 方式と称する)。この機案によれ (以下、)の五工(の8個のマクロステップ (経り入び) (後のステップ (経り入び) (は) (以下、)の五工(の8個のマクロステップ (経り入び) (以下、)の万工(の8個のマクロステップ (経り入び) (以下、)の下型(の位置はごらに、符号間下 (米)の大び) (以下、)の影響を経験するために策値を変化幅を有する256個のミクロステップのいずれかの位置に補正 (ブリエンファシス) される。このエッジ位置の補正により、エッジの変化幅を小さくすることが可能となり、より高密度の記録が可能となる。

【0003】上述したビットのエッジ位置の植正は、次 のように行われる。まず情報が記録されているディスク が制作され、その制作されたディスクが再生され、符号 間干渉が測定される。そして測定された符号間干渉に対 妨する権止値が所定の処理によって算出され、所定の記 修装置に記憶される。そして再び情報がディスクに記 されるわけたが、その際、先に第出した権止値に対応し でエッジの位置が変化される。このピットのエッジの位 歴を補正する(プリエンファンスする)処理は、符号間 干渉が所定の基準値以下になるまで繰り返される。

【0004】また、本出順人は、半径方向のバーシャルレスポンスを利用したRPR(Reafin Partial Response)ディスクとして、隣接するトラック上にあるビットとして配録された情報に従って、ビットの立ち上がり(リーディング)エッジまとは立ち下がり(トレイリング)エッジの位置を、第1個様を単位としてステップ状に変化させることにより情報を記録する方法を先に提案した(特額平8-195606)。この方法によると、再生ビームスポットが2つの障り合うトラック間の中心部分を通過する方法と大に投資といる。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】 RPRディスクにおいては、データの記録はトラック1本づつ行われるが、データの再生は、2本のトラックについて同時に行われる。 すなわち、RPRディスクの場合、設殊系と再生系のトラックキングが一致しておらず、2トラック同時に 読んだ場合の再生データから、片方のトラックのデータのブリエンファシス量を求める必要がある。しかしながら、先のSCIPER方式のブリエンファシス量の求め方は、記録系と再生系のトラッキングが一致していることが前提であるので、RPRディスクに用いることはできない。

【0006】本発明はこのような状況に鑑みてなされた

ものであり、RPRディスクへの記録に対し、符号間干 渉やクロストークなどの影響を解滅する補正量を算出で きるようにすることにより、より高密度にデータを記録 することができるようにするものである。

[0007

【課題を解決するための手段】請求項1に記載のデータ 記録方法は、ビットのエッジの位置を、記録するデータ に対応して第1の幅でステップ状に変化させる第1の変 化ステップと、第1の変化ステップで規定されるエッジ 位置を、ビットの存在する第1のトラック、および第1 のトラックに除接する第2のトラックに存在するビット のエッジに、同時に再生ビームスポットが通過した場合 に、他のエッジ位置に起限する符号間下砂が飛小となる 位置に、第1の軸より小さい窓の幅マステップ状に変 化させる第2の変化ステップとを備えることを特徴とす

【0008】請求項11に記載のデータ記録装置は、ビットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第1 の幅でステップ状に変化させる第1の変化系数と、第1 の変化手段により規定されるエッジ位置を、ビットの存在する第1のトラック、および第1のトラックに存在するビットのエッジに、同時に再生ピームスボットが通過した場合に、他のエッジ位置に起因する符号間干渉が最小となる位置に、第1の幅より小さい第2の幅でステップ状に変化させる第2の変化手段とを備えることを特核とする。

【0009】請求項12に配飲の伝送媒体は、ビットの エッジの位置を、記録するデータに対応して第1の幅で ステップ状に変化させる第1の変化ステップでと、第1の 変化ステップで規定されるエッジ位置を、ビットの存在 する第1のトラック、および第1のトラックに降後する 第2のトラックに存在するビットのエッジに、同時に再 生ビームスボットが通過した場合に、他のエッジ位置に 起因する符号間干渉が最小となる位置に、第1の幅より 小さい第2の幅でステップ状に変化させ第2の変化ス テップとを備えるコンピュータプログラムを伝送するこ とを結婚とするこ

【0010】請求項13に記載のデータ記録媒体は、ピットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第1の幅でステップ状に変化させるとともに、第1の幅で規定もなったがに変化させる。ともに、第1の所で対した。第1の所で対した。第1の所で対した。第1の所で対した。第1の所で対した。第1の所に再生ビースステックに、同時に再生ビースステックにが過した場合に、他のエッジ位置に起因する符号間干渉が最小となる位置に、第1の幅より小さい第2の幅でステップ状に変化させることによりデータが記録されていることを構造する。

【0011】請求項1に記載のデータ記録法方、請求項 11に記載のデータ記録装置、並び請求項12に記載の 伝送媒体においては、ピットのエッジの位置を記録する データに対応して第1の幅でステップ状に変化させ、第 1の幅により規定されるエッジの位置をビットの存在す るトラック、および隣接するトラックに存在するトラッ クに存在するビットのエッジに、同時に再生ビームスポ ットが通過した場合に、他のエッジ位置に返因する符号 間干渉が最小となる位置に、第1の幅より小さい第2の 幅でステップ状に変化させる。

[0012] 請求項18に記録のデータ記録機体においては、ビットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第10幅でステップ状に変化させるととに、第10幅で規定されるエッジ位置を、ビットの存在する第1のトラック、および第1のトラックに同時接する第2のトラック、存在するビットのエッジに、同時に再生ビームスポットが通過した場合に、他のエッジ位置に起因する符号間干渉が最小となる位置に、第1の幅より小さい第2の幅でステップ状に変化させることによりデータが記録されている。

[0013]

【発明の実施の影態】以下に本発明の実施の影態を説明 するが、特許請求の範囲に記載の発明の各手段と以下の 実施の形態との対応関係を明らかにするために、各手段 の後の括弧内に、対応する実施の形態(但し一例)を付 加して本発明の特徴を記述すると、次のようになる。但 し勿論この記載は、各手段を記載したものに限定するこ とを意味するものではない。

【0014】 請求項11に配較のデータ配味整置は、ビットのエッジの位置を、記録するデータに対応して第1 の幅でステップ状に変化させる第1の変化手段(例えば、図3のエッジ位置テーブル32,34)と、第1の変化手段により規定されるエッジ位置を、ビットの存在 する第1のトラックに存在するビットのエッジに、同時に再生 ピームスポットが通過した場合に、他のエッジ位置と 民間する符目で呼吸をなる位置に、第1の幅より小さい第2の幅でステップ状に変化させる第2の変化手段(例えば、図3のリード用補正値テーブル)とを備えることを検及とする。

【0015】図1は、本売明のデータ記録装飾の構成例 を示している。記録信号発生器とは、情報類1からの信 号をデジタル化し、記録補正回路3に出力している。記 録補正回路3は、入力された信号と、ROM (Reed On ly Memorry) 10に記憶された入力信号に対応した記録 補正量を合成し、カッティングマシーン4に出力してい る。カッティングマシーン4内にあるAOM (Acoustic Optical Modulator) 15は、入力された信号を基に ビックアップ16を削削し、レジストが鈴布されたガラ ス版数5をカッティングしている。

【0016】カッティングされたガラス原盤5は、マス タリング装置6において、露光、現像、メッキ処理など が施され、それからさらにマスター原盤製作、およびス タンパー作製などのプロセスを経て、RPRディスク7が形成される。

【0017】形成されたRPRディスク7は、再生装置 8において再生される。再生装置8内にあるピックアッ プ20からの再生信号は、記録補正量計算器9に出力さ れる。記録補正量計算器9は、人力された再生信号を基 に、エッジの符号間干渉を算出し、この第出された補正量 をくずるため和正量を穿出し、この第出された補正量 をROM10に記録させている。なお、ROM10の代 わりに、RAM (Kandom Access Memory) などの記録 螺体を用いても良い。

【0018】次に、その動作について説明する。情報源 1は、記録すべき信号としてオーディオ信号などを発生 た、記録信号を罪象とに執済する。記録信号を罪象と は、供給された情報記録信号をデジタル化するとともに 変調し、ご契格証回路31に始合する。記録報正回路3 デジタル変調された情報記録信号に対応した記録補 正量をROM10から読み出し、この記録報正量を用い て情報記録信号を輸出し、カッティングマシーン4のA OM15に出力する。なお、初期状態において、ROM 10には、信み記録されていたい。

【0019】AOM15は、記録権正回路3からの信号 た対応リてピックアップ16を削削し、レジストが塗布 されたガラス原盤5をカッティングする。カッティング されたガラス原盤5は、マスタリング装置6において、 まず露光、現像され、マスタリング装置6において、 感銘が作製される6件製されたマスター原盤からスタンパーが作製され、スタンパーから2P (Photo Polymariz ation) 法などにより、再生可能なRPRディスタ7が 作製される。

【0020】作製されたRPRディスク7は、再生装置 8により再生される。再生された信号は記録権正量計算 89に供給される。この供給された再生信号を基に、記 録補正量計算器9は、所定のトラックのピットのエッジ の前後に顕綾する2つのエッジ、およびそのトラック に隣綾する他のトラック上の隣接する位便にあるエッジ とその前後の2つのエッジの記録情報で規定される。 の算出された符号間干渉を基に、この符号間干渉をでき る限り小さくするための前記エッジの補正量が算出され、 ROM10に記録される。この補正量が開出され、 正量を規定するエッジの企組合わせにおいてなされ、そ の今結果が、ROM10に記録される。

【0021】RPRディスクは、図2に示すように、C AV (Constant Angular Velocity) 回転方式でカッティングされ、ピットが半径万向に同じ位相で述んでいる。いま、番号nのトラックにあるピットのエッジBnについての符号剛干渉は、エッジBnの前後に隣接するエッジの、Cn、およびエッジBnのあるトラックnに隣接す るトラックn-1にあるエッジAn-1, Bn-1, C n-1の記録情報に対応して算出される。このエッジB nにおける符号間干渉をできる限り小さくするための補 正量がさらに算出され、ROM10に記憶される。なお 図 2においては、RPRディスクの各ピットのエッジ位 置が、4ステップのいずれかに変化しうるものとされて いる。

【0022】ROM10に全ての補正量が記憶された 後、再び同様の処理により新たなRPRディスク7を得 る。そして、このRPRディスク7から、新たな補正量 を求める。この一連の工程は、符号問下渉が、予め設定 された基準能し下になるまで繰り返し行われる。

【0023】図3は、記録補正回路3の詳細の構成を示 す図である。記録信号発生器2からの信号は、順次、途 中FIFO (First In First Out) 31を介し、遅延回 路30-1万至30-6まで供給される。そして遅延回 路30-1万至30-3の出力は、リード用補正値テー ブル33、およびトレイル用補正値テーブル35に供給 される。遅延回路30-4万至30-6の出力は、リー ド用補正値テーブル33、およびトレイル用補正値テー プル35に供給される。また、遅延回路30-2からの 出力は、エッジ位置テーブル32、34に供給される。 【0024】リード用補正値テーブル33からの出力 は、FIFO37によりフィードバックされた信号が減算器 36において減算された後、加算器40に供給される。 加算器40は、供給された信号に、エッジ位置テーブル 3 2からの信号を加算し、D/A (Digital/Analogue) コンバータ42に供給している。

【0025】 トレイル用補正値テーブル35からの出力 は、FIF039によりフィードバックされた信号が検算器 38において検算された後、加算器41に供給される。 加算器41は、供給された信号に、エッジ位置テーブル 34からの信号を加算し、D/Aコンバータ43に供給 している。

【0026】 D/Aコンパータ42, 43からの各出力 は、信号発生回路44に供給される。信号発生回路44 で発生した信号は、カッティングマシーン4に供給される。

【0027】RPRディスクの再生装置は、再生用ピームスポットが2つのトラックの中心を通るようになされている。この再生ピームスポットの様子を下たのが、図4である。以下に、図4におけるピットのトレイリングエッジBIを記録補正十る場合を例に挙げて、図3の、回路の動作について説明する。なお、図4において、A、B、Cは各ピットのエッジを鑑明する記号であり、また、X、Y、Zはエッジ位置を示し、さらにn、n-1はトラック番号を示している。また、エッジの位置は、図4ではの、1、2、3の4ステップに変化し、いずれかを吸るようになされている。

【0028】図4に示したように、再生用ビームスポッ

トは2つのトラックの丁庚中間を通るようになされているので、エッジBnの符号両干渉を求めるには、エッジBnのBn干渉の表別で、エッジBmに再生したときのRF信号の符号両干渉を第出する必要がある。また、エッジBnとBnー1の符号間干渉量を求めるためには、隣接するエッジAn、Anー1、Cn、Cnー1からの符号間干渉を考慮しなくてはならない。

【0029】また、上述の符号同干渉は、エッジAnとAnー1、BnとBnー1、CnとCnー1の6つのエッジのそれぞれの位置の組み合わせによって異なるので、これら6つのエッジの組み合わせ毎に符号問干渉を算出する。その理由を以下に設明する。

【0030】 RPRディスクにおいては、再生用ビームスポットが2つのトラックの丁度中心を通るように制御されている。よって、エッジAnがエッジ位置X1で、エッジAn・1がエッジ位置X0である場合と、エッジAnがエッジ位置X0である場合と、エッジをnがエッジ位置X0でみる場合は、再生ビームスポットが伸二ンジにかったときのRF信号は、ドラックに対してエッジ位置が対称で、ともにエッジX0+X1下対する信号となられているので、向者のRF信号は、区別が付かない。後って、2つのトラックの中心に対して対称なエッジ位置の組み合わせてある場合、原理的には、符号関干渉の大きは同じになる。

【0031】しかしながら、実際には、再生整置に外部からの振動等が加わるので、再生ビームスポットが常に2つのトラククの丁度中心を通るように制御することは難しく、中心からずれることがある。このような場合、エッジAnがエッジ位置XIで、エッジAnがエッジ位置XIで、エッジAnが上がエッジ位置XIで、エッジAn・1がエッジ位置XIである場合と、アジーの組合わせ毎に、符号間干渉を揮出しなくてはたちない。

【0032】 理延回路30-1万至30-3に供給されたデータは、順次遅延されるため、遅延回路30-1 が、エッジルのエッジを取り、のデータを出力しているとき、遅延回路30-2が、エッジBnのエッジ位置 Ynのデータを出力し、遅延回路30-3が、エッジのエッジで展立のデータを出力も、急延回路30-1万年30-3 が、北よびトレイル用植正値テーブル33、およびトレイル用植正値テーブル35に右でのよりな優になった。 アンドログログ アンドの連続する3つのエッジに対応するデータが入力されることになる。また、遅極回路30-2からの出力は、エッジが増等デーブル32、4に体験される。

【0033】 さらに、リード用補正値テーブル33とトレイル用補正値テーブル35には、遅延回路30-4万 至30-6からの出力も入力される。FIF031では、遅 延回路30-3からのデータを、丁度1トラック分遅延 させ、トラックn-1のエッジ位置のデータを遅延回路 30-4に供給する。そして、供給されたデータは、遅 延回路30-4万至30-6に順次供給され、その各出 力は、エッジ位置Xn-1, Yn-1, Zn-1とな り、遅延回路30-1乃至30-3からの出力の丁度1 トラック前のエッジ位置のデータとなる。

【0034】なお、各遅延回路30-1乃至30-6 は、フリップフロップ回路に置き換えても良い。

【0035】以上のようにして求めたエッジAn, An -1. Bn. Bn 1-1. Cn. およびCn-1の6つ のエッジ位置情報は、リード用補正値テーブル33とト レイル用補正値テーブル35に、参照アドレスとして入 力される。

【0036】次にリード用補正値テーブル33、および トレイル用補正値テーブル35に記録される補正値テー ブルの作製について図5のフローチャートを参照して説 明する。なお、図5のフローチャートの各処理は、記録 補正量計算器9で行われる。そして各処理によって算出 された値は、ROM10に一旦記憶され、必要に応じて リード用補正値テーブル33、およびトレイル用補正値 テーブル35に記憶される。

【0037】まずステップS11において、エッジA n, An-1, Bn, Bn-1, Cn, およびCn-1 の6つのエッジ位置が、Xn、Xn-1、Yn、Yn-1, Zn, およびZn-1であるようなエッジBnとB n-1に同時に再生スポットがかかった場合のRF信号 のレベル値のデータを、学習データを記録したRPRデ ィスクを再生して複数個取得する。なお、学習データと して、エッジ位置の全ての組み合わせが複数個記憶され ている。

【0038】図6は、このようにして取得したデータを 基に描いた度数分布図を示している。図6からわかるよ うに、エッジBnとBn-1に同時に再生ビームスポッ トがかかったときのRF信号のレベルは、ノイズを含ま ない理論値を中心に、電気ノイズ、ピックアップノイ ズ、メディアノイズ、クロストークなどの各種のランダ ムノイズのために、拡がりを持って分布している。ま た、ディスクのデフェクトのために大きく外れたRF再 生レベル値も観測されている。

【0039】次にステップS12において、取得したデ ータから平均値 (AVG) と標準偏差値 (δ) を計算す る。まず、図6の度数分布図のデータの総数(度数の総 計)をN、各度数の階級をDnとし、次式により平均値 を求める。

 $IDL-AVG' \equiv e (Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1)$

【0044】上式に示す符号間干渉量e(Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1) %, An, Bn, Cn, An-1, Bn-1, およびCn-1のエッ ジ位置Xn. Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, および $AVG = \Sigma Dn / N \cdot \cdot \cdot (1)$

【0040】しかし、図6のデータをそのまま利用し、 計算すると、デフェクトによる本来(理論値)の再生R Fレベル値から大きく外れた値も含めて計算することに なるので、デフェクトのない場合の平均値に比べて大き くずれた値となる。この様子を図7に示す。AVG1 は、デフェクトがない場合の平均値を示しており、AV G2は、デフェクトのある場合の平均値を示している。 このようにデフェクトがある場合と、ない場合で、平均 値に差がでると、この平均値を用いて計算する符号間干 渉にも差がでてくる。

【0041】そのため、デフェクトを含んだまま計算し た平均値を用いた場合には、正しいエッジ補正量を求め ることができないので、符号問干渉の影響を軽減もしく は除去することができないばかりか、逆効果をもたらす 可能性もある。また、記録補正量が収束するのが遅くな り、プリエンファシス工程を繰り返す回数が増す可能性 もある。よって、再生RFレベル値の平均値を求めるた めには、デフェクトを除去した度数分布図を用いるのが 好ましい。そのために標準偏差値(δ)を次式によって 求める。

 $\delta = \left[\sum (D n - A V G)^{2} \right]^{(1/2)} / N \cdot \cdot \cdot (2)$ 【0042】次にステップS13において、ステップS 11で取得したデータから、AVG±3δのデータを除 去し、図8に示すような度数分布図を得る。図8は、デ フェクトの影響が除去されたRF信号の度数分布図を示 している。ステップS 1 4 では、この度数分布図に基い て次式から、新たに平均値 (AVG') を計算する。次 式において、N'は、図8のデータの総数を示し、D n'は、各度数の階級を示している。

 $AVG' = \Sigma Dn' / N' \cdot \cdot \cdot (3)$

【0043】ステップS15において、このデフェクト を除去した平均値 (AVG') を用い、エッジBnとB n-1に対する符号間干渉量を次のようにして求める。 すなわち、ステップS14で計算された平均値(AV G') は、隣接エッジAn、An-1、Cn、およびC n-1からの符号間干渉を受けたものとなっているた め、この符号間干渉の影響がないとしたときのエッジB nとBn-1に同時に再生ピームスポットがかかったと きの再生RFレベル値 (IDL) とは異なった値とな る。そこで、エッジBnとBn-1に対する隣接エッジ An, An-1, Cn, およびCn-1からの符号間干 排e (Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1) を、次式によって求める。

. . . (4) Zn-1をアドレスとして、リード用補正値テーブル3 3とトレイル用補正値テープル35に記憶される。 【0045】リード用補正値テーブル33とトレイル用

補正値テーブル35に記憶されているのは、上述したよ

うに、エッジBnとBn-1に対する符号間干渉である ので、このリード用補正値テーブル33またはトレイル 用補正値テーブル35の出力から、エッジBnに対する 補正量を求めるには、さらなる演算が必要となる。そこ

$$C\ (Y\, n) \ = \ e\ (X\, n\,,\ Y\, n\,,\ Z\, n\,,\ X\, n\,-\,1\,,\ Y\, n\,-\,1\,,\ Z\, n\,-\,1)$$

【0046】上式を計算する回路を図3から抜き出し、 図9に示す。トレイリングの減算器38の出力する補正 量をFIF039において、丁度1トラック分遅らせること により、1トラック内周側のトラックn-1上にあるエ ッジBn-1に対する補正量C (Yn-1) を求めるこ とができる。よって、トレイル用補正値テーブル35か らの出力は、減算器38において、FIF039からフィー

$$C(Yn) + C(Yn-1)$$

【0049】つまり、エッジBnとエッジBn-1に同 時に再生ビームスポットがかかったときの補正量は、エ ッジAN、Bn、Cn、AN-1、Bn-1、およびC n-1の6つのエッジ位置 (Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1) をアドレスとした符号間干渉

$$AVG' + e(Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1) = IDL$$

この式から、補正後のピットエッジの再生RFレベル値 は、符号間干渉の影響がないとしたときのエッジBnと Bn-1に同時に再生ビームスポットがかかったときの 再生RFレベル値IDLに近い値にすることができる。 【0051】なお、C (Yn) の初期値C (Y0) は、 ゼロとする。よって、第1番目のトラックにあるピット エッジの位置は正しく補正が行われないので、第1番目 のトラックにあるピットは、情報に対応しないダミーの ピットとする。

【0052】以上の処理における補正値C(Yn)は、 エッジAn, Bn, Cn, An-1, Bn-1, および Cn-1の6つのエッジ位置が固定であることを前提と

【0053】また、図9の構成は、IIR (Infinite

Impulse Response) フィルタの構成と同一であり、補

正値C(Yn)は発散傾向にある。つまり、C(Yn) +C (Yn-1) は収束した値になるが、個々のC (Y n) 、およびC (Yn-1) は非常に大きな値となって しまう。しかし図10のような構成にすれば、個々のC (Yn)、およびC (Yn-1) は収束した値になり、 C (Yn) +C (Yn-1) も収束した値となる。 【0054】以上のようにして求めたエッジBnの補正 量C (Yn) (第2の幅) は、エッジの単位記録 (図2 と図4に示す、0, 1, 2, 3のエッジ位置の間の間隔 (第1の幅)) より短く、現在のエッジBnを、この分 だけシフト (補正) させる。このエッジをシフトさせる ためのデータを算出する回路を図3から抜き出すと、図 で、エッジBnに対する補正量C (Yn) を符号間干渉 との漸化式から求める。なお、次式において、C (Yn 1)は、エッジBn-1に対する補正量である。

$$-1, Y N - 1, Z N - 1)$$

 $-C (Y N - 1) \cdot \cdot \cdot (5)$

ドバックされたC (Yn-1) を減算され、C (Yn) として加算器41に入力される。

【0047】エッジBnに対する補正量C (Yn) を以 上のようにして求めることにすると、エッジBnの補正 量C (Yn) に、エッジBn-1の補正量C (Yn-1) を加えたものは、次式のようになる。

[0048]

$$= e (Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1) \cdot \cdot \cdot (6)$$

量e (Xn, Yn, Zn, Xn-1, Yn-1, Zn-1) と等しくなる。よって、式(4) 乃至式(6) を用 いて以下の結果を得る。 [0050]

$$X n-1$$
, $Y n-1$, $Z n-1$) = I D L
 $\cdot \cdot \cdot \cdot (7)$

している。しかしプリエンファシス工程では、これらの エッジもやはり補正を受け、エッジ位置が動いてしま い、固定ではない。そのため、算出された記録補正量を そのままフィードバックすると、プリエンファシスがう まく行われない可能性がある。そこで、1以下のゲイン Kを掛けた値をフィードバックする(補正量を符号間干 渉を充分抑制する値より小さい値に設定する)。このこ とを考慮に入れ、図9の回路構成を、図10の回路構成 に変更することができる。また、この回路によって得ら れるエッジBnの補正量C(Yn)は次式によって求め られる。

$$C (Y_n) = K [e (X_n, Y_n, Z_n, X_{n-1}, Y_{n-1}, Z_{n-1})] - C (Y_{n-1})] \cdot \cdot \cdot (8)$$

11に示すようになる。エッジ位置テーブル34は、遅 延回路30-2からエッジBnに記録するデジタル位置 データYnを入力される。エッジ位置テーブル34は、 入力されたデジタル位置データYnを対応する具体的な エッジ位置情報Yn'に変換する。このエッジ位置情報 Yn'は、加算器41において、補正量C(Yn)が加 えられる。このことにより、エッジBnのエッジ位置デ ータYnが補正される。この補正されたエッジ位置情報 Yn'は、D/Aコンバータ43に供給され、D/A変 換される。D/Aコンバータ43からのデータは、信号 発生回路44に供給され、ピットエッジ記録信号に変換 され、カッティングマシーン4に供給される。

【0055】なお、FIF031、37、39はSRAM (Stat ic RAM) に置き換えても良い。

【0056】以上においては、トレイリングエッジを形成する場合について説明したが、リーディングエッジを 版する場合は、エッジ位置テーブル32、リード用輔 正値テーブル33、減景器36、FIF037、加算器4 0、D/Aコンバータ42により同様の処理が行われ

【0057】以上のようにプリエンファシスを行うことにより、符号間干渉の軽減されたRPRディスクを得ることができる。

【0058】なお、本明細書において、ピットには、物 理的な凸凹としてのピットの他、相変化、磁区などによ り形成されるマークなども含むものとする。

[0059]

【発明の効果】以上の如く請求項1に記載のデータ記録 方法、請求項11に記載のデータ記録装置、請求項1 に記載の伝記送帐、並びに請求項13に記載のデータ記 録談体によれば、ピットのエッジの位置を少なくとも前 後に隣接する2つのエッジの位置、エッジに隣接するト ラック上にある競技する少なくとも2つのエッジの位置 を考慮して補正するようにしたので、RPRディスクに おいても、プリエンファシスを正しく行うことが可能と なる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のデータ記録装置の一実施の形態の構成 を示すブロック図である。

【図2】RPRディスクのピットの配列を示す図であ ス

【図3】図1の記録補正回路の内部構成を示すプロック

図である。 【図4】RPRディスクにおける再生ビームスポットの 様子を説明するための図である。

【図5】補正値テーブルの作成の処理を説明するフロー チャートである。

【図6】エッジBnとエッジBn-1に同時に再生ビームスポットがかかった場合のRF信号レベル値の度数分布の様子を示す図である。

【図7】デフェクトがある場合と、ない場合との平均値 の違いを説明するための図である。

【図8】デフェクト部分のRF信号レベル値を除去した 場合のRF信号レベル値の度数分布の様子を示す図であ

【図9】図3の補正値を求める回路構成を抜き出した図である。

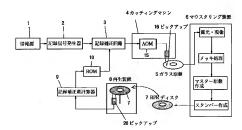
【図10】図9の補正値を求める回路構成の他の構成例 を示す図である。

【図11】図3のエッジを補正量に応じてシフトさせる 回路構成を抜き出した図である。

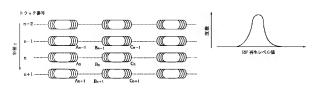
【符号の説明】

1 情報源, 2 記録信号発生器, 3 記録補正回 路, 4 カッティングマシーン, 5 ガラス原盤, 6 マスタリング装置, 7 RPRディスク, 8 事件装置, 9 記録補正量計算器, 10 RO

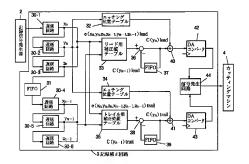
[図1]

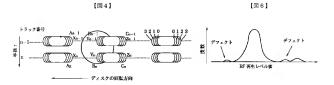


[図2]

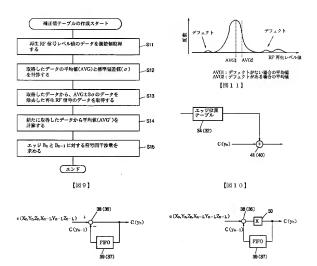


【図3】





[図 5]



【手続補正書】

【提出日】平成9年9月5日

【手続補正1】

【補正対象書類名】 明細書

【補正対象項目名】 請求項5

【補正方法】変更

【補正内容】

【請求項5】 第1番目のトラック<u>に記録するピットの</u> 補正量をゼロとすることを特徴とする請求項4に記載の データ記録方法。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】 0003

【補正方法】変更

【補正内容】

【0003】上述したビットのエッジ位置の補正は、次 のように行われる。まず情報が記録されているディスク が製作され、その製作されたディスクが再生され、符号 間干渉が瀕産される。そして測定された符号間干渉に対 応する補正値が所定の処理によって第出され、所定の記 修装置に記憶される。そして再び情報がディスクに記憶 されるわけだが、その際、先に第出した補正値に対応し てエッジの位置が変化される。このピットのエッジの位 置を補正する(プリエンファンスする)処理は、符合 干渉が所定の影解値以下になるまで繰り返される。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0011

【補正方法】変更

【補正内容】

【0011】請求項1に記載のデータ記録方法、請求項 11に記載のデータ記録表置、並び請求項12に記載の 伝送媒体においては、ピットのエッジの位置を記録する データに対応して第1の幅でステップ状に変化させ、第 1の幅により規定されるエッジの位置をピットの存在す るトラック、および隣接するトラックに存在するビット のエッジに、同時に再生ビームスポットが通過した場合 に、他のエッジ位置に起因する符号間干渉が最小となる 位置に、第1の幅より小さい第2の幅でステップ状に変 化させる。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0031

【補正方法】変更

【補正内容】

【10031】しかしながら、実際には、再生装置に外部 からの策略等が加わるので、再生ビームスボットが常に 2つのトラックの丁度中心を辿るように制御することは 難しく、中心からずれることがある。このような場合、 エッジAnがエッジ位置XIで、エッジAnー1がエッ 近位置X1である場合と、エッジAnがエッジ在置X で、エッジAn・1がエッジ位置X1である場合のRF 信号は等しくなくなる。後ってエッジの組合わせ毎に、 符号同干部を実出しなくてはたらない。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0032

【補正方法】変更

【補正内容】

[0032] 選延回路30 -1 万 $\overline{\Sigma}$ 30 -3 に供給されたデータは、順次運延されるため、遅延回路30 -1 が、エッジ \mathbb{C} 0 のエッジ仓置 \mathbb{C} 1 のデータを出力しているとき、遅延回路30 -3 が、エッジ \mathbb{D} 1 かのエッジ仓置 \mathbb{C} 2 が、エッジ \mathbb{D} 3 かのエッジ位置 \mathbb{C} 3 の出力は、児・川福正億テーブル33、およびトレイル用能正億テーブル35。 なおよびトレイル用能正億テーブルは、運搬する2 つのビットの連続する3 つのエッジに対応するデータが入力されることになる。また、遅返回路30 -2 からの出力は、エッジ \mathbb{C} 3 3 、3 4 に始急もれる。

【手続補正6】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】 0033

【補正方法】変更

【補正内容】

【0033】さらに、リード用補正値テーブル33とトレイル用権正航テーブル35には、遅延回路30-4万を30-6からの出力も入力される。FIF031では、遅延回路30-3からのデータを、丁度1トラック遅延させ、トラックn-10エッジ位置のデータを遅延回路30-4に供給する。そして、供給されたデータは、足型回路30-4万を30-6に順次供給され、その各出力は、エッジ位配Z1、Z1、Z1 、Z1 、Z1 、Z1 、Z1 、Z2 に Z2 に Z3 に Z3 に Z4 に Z4 に Z5 に Z5 に Z5 に Z5 に Z6 に Z7 に Z7

り、遅延回路30-1万至30-3からの出力の丁度1 トラック前のエッジ位置のデータとなる。

【手続補正7】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0036

【補正方法】変更

【補正内容】

【0036】次にリード用相正航テーブル33、および トレイル用補正航テーブル35に記録される補正航テー ブルの作成について図5のフローチャートを参照して説 明する。なお、図5のフローチャートの各処理は、記録 補正量計算器9で行われる。そして各処理によって算出 された値は、ROM10に一旦記憶され、必要に応じて リード用補正航テーブル33、およびトレイル用補正低 テーブル38に記憶される。

【手続補正8】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0051

【補正方法】変更

【補正内容】

【0051】なお、C (Yn) の初期値C (Y0) は、 ゼロとする。従って、第1番目のトラックにあるビット エッジの位置については、補正を行わない。

【手続補正9】

【補正対象書類名】 図面

【補正対象項目名】図3

【補正方法】変更

【補正内容】

【図3】

